

하부 에디슨 - 바코드

하부 에디슨이 운전하는 에디슨입니다.

운전 에디슨 프로그래밍 하기

운전 에디슨은 EdRoboClaw의 움직임(앞으로, 뒤로, 왼쪽, 오른쪽)을 제어할 것입니다. 이 에디슨을 다음 바코드를 읽게 하여 리모콘에서의 운전 기동에 잘 맞는 버튼에 맞춰 프로그래밍하십시오. 로봇 발톱을 제어하기 위해 사용할 단추를 사용하지 마십시오.

바코드 읽기

1. 에디슨을 바코드 방향으로 바라보게 하고 오른쪽에 내려 놓으세요.
2. 녹음(원형) 버튼을 세번 누르세요.
3. 에디슨은 직진하여 바코드를 스캔할 것 입니다.
4. TV/DVD 리모컨 버튼을 눌러 작동하게 하세요.



바코드 - IR learn 앞으로 직진



바코드 - IR learn 뒤로 후진



바코드 - IR learn 왼쪽으로 돌기



바코드 - IR learn 오른쪽으로 돌기



상부 에디슨 - 바코드

상부 에디슨은 로봇의 팔을 제어하는 에디슨입니다.

에디슨 로봇에 표시를 해서 어떤 로봇이 하부 로봇으로 프로그램되어 있는지, 그리고 어떤 로봇이 상부 로봇으로 프로그램 되었는지 혼동하지 않도록 할 수도 있습니다. 여러분의 벽돌이나 테이프 조각을 사용하여 그것이 상부의 에디슨이라는 것을 표시할 수 있습니다. 또한 필요할 때까지 에디슨의 바퀴를 바로 위에 놓아서 헛갈리지 않도록 할 수 있습니다!

집게 팔 에디슨 프로그래밍 하기

집게 팔 에디슨은 관절로 연결된 로봇 팔을 조종할 것입니다. 이 에디슨을 다음 바코드에 올려 놓고, 리모콘의 열거나 닫는 동작과 잘 맞는 버튼으로 프로그래밍하세요. EdRoboClaw의 주행 방식을 제어하는 데 사용한 버튼을 사용하지 마십시오.

바코드 읽기

1. 에디슨을 바코드 방향으로 바라보게 하고 오른쪽에 내려 놓으세요.
2. 녹음(원형) 버튼을 세번 누르세요.
3. 에디슨은 직진하여 바코드를 스캔할 것 입니다.
4. TV/DVD 리모컨 버튼을 눌러 작동하게 하세요.



바코드 - IR learn 집게 팔 집게를 닫고 물건 집기



바코드 - IR learn 집게 팔 물건을 놓고 집게 열기