

```
1
2 #-----Setup-----
3
4 import Ed
5
6 Ed.EdisonVersion = Ed.V2
7
8 Ed.DistanceUnits = Ed.CM
9 Ed.Tempo = Ed.TEMPO_MEDIUM
10
11 #-----Your code below-----
12
13 Ed.ObstacleDetectionBeam(Ed.ON)
14 Ed.RegisterEventHandler(Ed.EVENT_OBSTACLE_AHEAD, "avoidObstacle")
15
16 while True:
17     Ed.Drive(Ed.FORWARD, Ed.SPEED_5, Ed.DISTANCE_UNLIMITED)
18
19 def avoidObstacle():
20     Ed.Drive(Ed.SPIN_RIGHT, Ed.SPEED_5, 180)
21     Ed.ReadObstacleDetection()
22
```